УДК 622.7

В.И. КРИВОЩЕКОВ, канд. техн. наук

(Украина, Днепропетровск, Национальный горный университет)

# К РАСЧЕТУ ГИДРОДИНАМИЧЕСКИХ ПАРАМЕТРОВ ПРОТИВОТОЧНОГО ГИДРОЦИКЛОНА С ПЕРЕЧИСТКОЙ НА БАЗЕ ТУРБУЛЕНТНО-ДИФФУЗИОННОЙ МОДЕЛИ

Проблема и ее связь с научными и практическими задачами. Численные методы гидродинамики позволяют проводить исследования нестационарных течений однофазных и многофазных сред в пространственных областях со сложной конфигурацией [1]. Результаты расчета гидродинамических параметров турбулентных течений вязких сред, полученные при реализации того или иного численного метода, не всегда адекватно отображают реальную картину турбулентного течения. Это связано с недостаточно полным учетом микроструктуры турбулентности. Особенно это касается турбулентных течений суспензий, для которых характерно влияние на гидродинамику потока межфазных взаимодействий, а построение эмпирических зависимостей на базе динамики многофазных сред не всегда представляется возможным.

Учитывая, что турбулентные течения суспензии в каждом отдельном случае имеют строго индивидуальный характер, проблема выбора численного метода расчета гидродинамических параметров этих течений напрямую связана с величиной погрешности между результатами расчета и экспериментальными данными, а также с простотой реализации рассматриваемого численного метода на базе существующих прикладных программ.

При исследовании особенностей турбулентных течений суспензий в различных технологических аппаратах используются уравнения неразрывности и Навье-Стокса для осредненного турбулентного движения двухфазной среды [2, 3]. Сложный характер этих течений заставляет прибегать к экспериментальным исследованиям и имитационному моделированию процессов массопереноса [4, 5]. К основным допущениям при построении математических моделей турбулентных течений суспензий можно отнести: между частицами отсутствуют обмен импульсом и энергией, частицы имеют одинаковый диаметр, силы вязкостного трения проявляются только в несущей среде, размеры частиц во много раз больше микромасштабов турбулентности [2, 5].

Анализ исследований и публикаций. При инженерных расчетах гидродинамических параметров суспензии в гидроциклонах используются общеизвестные полуэмпирические соотношения, которые позволяют определить осредненные значения этих параметров без учета влияния мелких вихрей несущей среды и межфазных взаимодействий [2, 6, 7]. Для расчета турбулентных течений суспензии приходится вводить поправочные коэффициенты, учитывающие реологические свойства вязкой среды. Поэтому полученные результаты расчета не могут рассматриваться как базовые при исследовании гидродинамической структуры двухфазной среды, а могут лишь использоваться при анализе результатов численного моделирования.

При определении полей скоростей и концентраций в вихревых и безвихревых потоках суспензии используется метод конечных разностей и метод контрольных объемов. Сущность первого метода заключается в замене дифференциальных коэффициентов уравнения на разностные коэффициенты [8 – 10], что позволяет свести решение дифференциального уравнения к решению его разностного аналога (конечно-разностная схема). В методе используется регулярная сетка, представляющая собой упорядоченную по определенным правилам структуру данных с выраженным сеточным направлением [10, 11]. Как правило, регулярная сетка состоит из прямоугольных ячеек (двухмерные течения) или параллелепипедов (пространственные течения). Несмотря на то, что метод конечных разностей позволяет исследовать изменения скорости, давления и концентрации в потоке суспензии, он не дает адекватного представления об изменении этих параметров в течениях суспензии со сложной гидродинамической структурой.

Сущность метода контрольных объемов заключается в разбиении расчетной области течения суспензии на элементарные объемы, по которым осуществляется интегрирование исходных уравнений и получение их дискретных аналогов [11-13]. Для этого метода характерно использование неструктурированных сеток, позволяющих исследовать области течения суспензии со сложной гидродинамической структурой. Неструктурированные сетки позволяют связывать рассматриваемые области течения между собой и с основным потоком суспензии. Для этих сеток характерно отсутствие выраженного сеточного направления и структуры, сходной с регулярными сетками [11]. При расчете двухмерных течений неструктурированные сетки состоят из треугольных или четырехугольных ячеек. В случае трехмерных течений расчетная область разбивается на контрольные объемы в виде тетраэдров и призм. Для получения более детальной информации о той или иной рассматриваемой области течения ячейки сетки разбивают на более мелкие (сгущения сетки).

К основным преимуществам метода контрольных объемов по сравнению с методом конечных разностей [8] можно отнести установление внутренних и внешних дискретных связей между ячейками контрольного объема, более быструю реализацию локальных сгущений в неструктурированных сетках и адаптацию последних к изменению исходных условий задачи [11-13].

К недостаткам метода контрольных объемов можно отнести отсутствие единого подхода, позволяющего выполнить точную дискретизацию уравнений конвективного и диффузионного массопереноса, а также соотношений для коэффициентов турбулентной диффузии. Кроме того, при решении ряда задач объединяют различные способы дискретизации [5, 10, 11], что приводит к увеличению погрешности расчетов.

Постановка задачи. Целью данной работы является анализ особенностей расчета гидродинамических параметров противоточного гидроциклона с перечисткой на базе турбулентно-диффузионной модели.

Изложение материала и результаты. В работе [4] рассмотрена турбулентно-диффузионная модель противоточного гидроциклона с перечисткой в его конической части. Модель построена на базе уравнений осредненного турбулентного движения двухфазной среды для случая локально однородной и изотропной турбулентности. Расчетная схема цилиндроконической части гидроциклона изображена на рис. 1



Рис. 1. Схемы межпластинчатого канала (а) и цилиндроконической части гироциклона (б):  $h_p$ ,  $h_0$  – начальная высота пластин и межпластинчатого канала, м;  $b_0$ ,  $b_1$  – начальная и конечная ширина межпластинчатого канала, м;  $l_k$  – длина канала, м;  $\alpha$ ,  $\beta$  – угол конусности пластин и боковых стенок канала, град;  $\gamma$  – угол наклона боковых стенок канала, град;  $\theta$  – угол наклона канала к оси 0*Y*, град;  $R_u$ ,  $R_c$  – радиусы кривизны цилиндрической поверхности гидроциклона и внешней поверхности сливного патрубка;  $R_\kappa$ ,  $R_n$  – радиусы кривизны конической поверхности в данном сечении гидроциклона и перечистного слоя суспензии, м;  $l_u$  – длина цилиндрической части  $\varphi$  – угловая цилиндрическая координата, град

При исследовании турбулентного потока суспензии в противоточном гидроциклоне рассмотрим два вида течений: двухмерное турбулентное течение суспензии в межпластинчатом канале и трехмерное вихревое течение в цилиндроконической части гидроциклона [4].

Двухмерное турбулентное течение суспензии в межпластинчатом канале (рис 1,а) гидроциклона. Введем декартовую систему координат (x, y). Воспользуемся уравнениями осредненного турбулентного движения двухфазной среды для случая локально однородной и изотропной турбулентности [3, 4]. В качестве гидродинамических параметров в уравнениях осредненного турбулентного движения рассматриваются их осредненные по времени значения.

Для тонких частиц:

$$\begin{cases} divu = 0; \\ \frac{\partial u}{\partial t} + (u\nabla)u = \frac{1}{\rho}F - \frac{1}{\rho}gradP + v_o\Delta u; \\ \frac{\partial C_t}{\partial t} = div(D_tgradC_t - C_tu_t - B_tC_tF_t); \\ \frac{\partial u_t}{\partial t} + (u_t\nabla)u_t = \frac{1}{\rho_t}F_t - \frac{1}{\rho_t}gradP_t + v_t\Delta u_t + \frac{v_t}{3}grad(divv_t), \end{cases}$$
(1)

где  $u_t$ , u – результирующие скорости тонких частиц и турбулентных вихрей разделяющей среды в данной точке потока суспензии, м/с;  $\rho_t$ ,  $\rho$  – плотности твердых тонких частиц и жидкой фазы суспензии, кг/м<sup>3</sup>;  $F_t$ , F – результирующие объемных сил, действующих на тонкие частицы и турбулентные вихри разделяющей среды, отнесенные к единице объема суспензии, Н/м<sup>3</sup>; P,  $P_t$  – давления жидкой фазы в данной точке потока суспензии и на поверхностях тонких частиц, Па;  $v_o$ ,  $v_t$  – коэффициенты турбулентной вязкости жидкой фазы и макровязкости тонких частиц, м<sup>2</sup>/с;  $C_t$  – объемная концентрация тонких частиц, д.е.;  $D_t$  – коэффициент турбулентной диффузии тонких частиц, м<sup>2</sup>/с;  $B_t$  – коэффициент подвижности тонких частиц, с/кг; t – текущее время, с.

Для мелких частиц:

$$\begin{cases} divu = 0; \\ \frac{\partial u}{\partial t} + (u\nabla)u = \frac{1}{\rho}F - \frac{1}{\rho}gradP + v_o\Delta u; \\ \frac{\partial C_m}{\partial t} = div(D_mgradC_m - C_mu_m - B_mC_mF_m); \\ \frac{\partial u_m}{\partial t} + (u_m\nabla)u_m = \frac{1}{\rho_m}F_m, \end{cases}$$
(2)

где  $u_m$  – результирующая скорость мелких частиц в данной точке потока суспензии, м/с;  $\rho_m$  – плотность твердых мелких твердых частиц, кг/м<sup>3</sup>;  $F_m$  – результирующая объемных сил, действующих на мелкие частицы, отнесенная к единице объема суспензии, Н/м<sup>3</sup>;  $C_m$  – объемная концентрация мелких частиц, д.е.;  $D_m$  – коэффициент турбулентной диффузии мелких частиц, м<sup>2</sup>/с;  $B_m$  – коэффициент подвижности мелких частиц, с/кг.

Для крупных частиц:

$$\begin{aligned}
divu &= 0; \\
\frac{\partial u}{\partial t} + (u\nabla)u &= \frac{1}{\rho}F - \frac{1}{\rho}gradP + v_o\Delta u; \\
\frac{\partial C_k}{\partial t} + u_kgradC_k &= 0; \\
\frac{\partial u_k}{\partial t} + (u_k\nabla)u_k &= \frac{1}{\rho_k}F_k,
\end{aligned}$$
(3)

где  $u_k$  – результирующая скорость крупных частиц в данной точке потока суспензии, м/с;  $\rho_k$  – плотность твердых крупных частиц, кг/м<sup>3</sup>;  $F_k$  – результирующая объемных сил, действующих на крупные частицы, отнесенная к единице объема суспензии, Н/м<sup>3</sup>;  $C_k$  – объемная концентрация крупных частиц, д.е.

Соотношения для дифференциальных операторов в системах уравнений (1)-(3) можно представить следующим образом [3]:

$$\begin{cases} \nabla \equiv grad \equiv \frac{\partial}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial}{\partial y}\vec{j}; \\ div = \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial y}; \\ \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}, \end{cases}$$

где  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$  – единичные векторы осей координат 0X и 0Y.

Согласно работе [4] турбулентное течение суспензии в межпластинчатом канале происходит под действием силы тяжести. Тогда выражение для результирующей объемных сил, действующих на турбулентные вихри разделяющей среды, отнесенной к единице объема суспензии можно представить в виде [8]:

$$F = \rho g \overline{V} = \rho g \frac{V}{V_c},\tag{4}$$

где g – ускорение свободного падения, м/с<sup>2</sup>;  $\overline{V}$  – относительный объем жидкой фазы суспензии;  $V_c$  – единичный объем суспензии, м<sup>3</sup>; V – объем, занимаемый жидкой фазой суспензии, м<sup>3</sup>.

Коэффициенты турбулентной диффузии для тонких, мелких и крупных частиц твердой фазы суспензии определяются следующим образом [14]:

$$\begin{cases}
D_{t} = \frac{1}{3}\lambda IU; \\
D_{m} = \frac{\lambda IU}{3\left(1 + \frac{IUd_{m}^{2}\rho_{m}}{18\lambda\mu_{c}}\right)}; \\
D_{k} = -\frac{\lambda^{3}\rho_{c}I^{2}U^{2}}{54d_{k}\mu_{c}}. \\
I = \sqrt[3]{\frac{\lambda}{L}},
\end{cases}$$
(5)

где U – средняя скорость турбулентного потока суспензии, м/с;  $\mu_c$  – динамическая вязкость суспензии, H·c/м;  $\rho_c$  – плотность суспензии, кг/м<sup>3</sup>; I – интенсивность турбулентности, д.е.; L и  $\lambda$  – макро- и микромасштабы турбулентности, м.

Средняя скорость, плотность и динамическая вязкость турбулентного потока суспензии [2, 4] соответственно будут:

$$\begin{cases} U = \frac{1}{\rho_c} \Big[ \rho_i C_i u_i + \rho u (1 - C_i) \Big]; \\ \rho_c = \rho_i C_i + \rho (1 - C_i); \\ \mu_c = \mu \Big[ 1 + 2C_i (1 + 1, 2C_i^{2/3})^{-2} \Big], \end{cases}$$
(6)

где  $C_i$  – средневзвешенная объемная концентрация твердых частиц в суспензии, д.е.;  $\rho_i$  – средневзвешенная плотность твердых частиц, кг/м<sup>3</sup>.

Для рассмотрения трехмерного вихревого течения суспензии в цилиндроконической части гидроциклона (рис. 1,б) с учетом перечистного слоя введем цилиндрическую систему координат (r,  $\varphi$ , z). Здесь r,  $\varphi$ , z представляют собой радиальную, угловую и осевую цилиндрические координаты. Тогда соотношения для дифференциальных операторов, входящих в системы уравнений (1) – (3), согласно работам [4, 15] запишутся так:

$$\nabla \equiv grad \equiv \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \frac{\partial}{\partial z};$$

$$\begin{cases}
div = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \frac{\partial}{\partial z};$$

$$\Delta = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r \frac{\partial}{\partial r}) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}.$$

Результирующая объемных сил, действующих на турбулентные вихри разделяющей среды, отнесенная к единице объема суспензии при ее вихревом движении определяется как

$$F = \frac{1}{V_c} \left( \rho g V + \frac{\rho V {u_{\varphi}}^2}{r_s} \right), \tag{7}$$

где  $r_s$  – расстояние от оси симметрии вихревого потока до центра инерции единичного объема суспензии, м;  $u_{\varphi}$  – тангенциальная составляющая скорости единичного объема суспензии, м/с.

В выражении (7) второе слагаемое в скобках – центробежная сила.

По аналогии с выражениями (4) и (7) результирующая объемных сил, действующих на твердые частицы и единичный объем суспензии в гидроциклоне, определяется следующим образом.

В межпластинчатом канале

$$\begin{cases} F_i = \rho_i g \frac{1}{V_c} \sum_{i=1}^n V_i; \\ F_c = \rho_c g = \frac{1}{V_c} \left( \rho g V + \rho_i g \sum_{i=1}^n V_i \right), \end{cases}$$

$$\tag{8}$$

где  $V_i$  – объем, занимаемый *i*-й компонентой твердой фазы суспензии, м<sup>3</sup>.

В цилиндроконической части гидроциклона

$$\begin{cases} F_{i} = \frac{1}{V_{c}} \left( \rho_{i} g \sum_{i=1}^{n} V_{i} + \frac{\rho_{i}}{r_{s}} \sum_{i=1}^{n} V_{i} \left( u_{\varphi} \right)_{i}^{2} \right); \\ F_{c} = \rho_{c} g + \frac{\rho_{c} \left( u_{\varphi} \right)_{c}^{2}}{r_{s}} = \frac{1}{V_{c}} \left( \rho g V + \frac{\rho V u_{\varphi}^{2}}{r_{s}} + \rho_{i} g \sum_{i=1}^{n} V_{i} + \frac{\rho_{i}}{r_{s}} \sum_{i=1}^{n} V_{i} \left( u_{\varphi} \right)_{i}^{2} \right), \end{cases}$$
(9)

где  $(u_{\varphi})_i$ ,  $(u_{\varphi})_c$  – тангенциальные составляющие скорости частиц *i*-й компоненты твердой фазы и единичного объема суспензии, м/с.

Для расчета гидродинамических параметров суспензии воспользуемся методом контрольных объемов [12]. Согласно этому методу исследуемая область турбулентного течения разбивается на отдельные контрольные объемы, грани которых формируют ячейки неструктурированной сетки. Значения гидродинамических параметров определяют в средних и граничных точках треугольных ячеек (рис. 2).



Рис. 2. Расположение ячеек неструктурированной сетки: 0, 1, 2 – средние точки соседних ячеек; P – средняя точка контрольной ячейки

Между значениями гидродинамических параметров суспензии, определяемых в средних точках соседних ячеек, существует внутренняя и поверхностная дискретные связи. Эти связи используются при построении дискретных аналогов уравнений осредненного турбулентного движения двухфазной среды [12] (рис. 3).



Рис. 3. Схемы дискретных связей (а – внутренняя, б – поверхностная) между соседними ячейками контрольного объема; V<sub>0</sub>, V<sub>1</sub>, V<sub>2</sub>, V<sub>3</sub> – вершины контрольного объема; 0, 1, 2 – средние точки соседних ячеек (точка 2 на рисунке не показана); Р – центр контрольного объема; k – граничная точка;  $\vec{n}$  – единичный вектор внешней нормали к грани контрольного объема (ячейки);  $\vec{r_c}$  – вектор, соединяющий центр отрезка 01 с точкой k;  $\vec{r}$  – вектор, соединяющий средние точки 0 и 1;  $\vec{r_0}$  – вектор, соединяющий точки 0 и k

Свяжем размеры мелких и крупных ячеек неструктурированной сетки с максимальным диаметром тонких и крупных твердых частиц. Учитывая, что твердые частицы располагаются внутри ячеек, примем максимальный диаметр тонких и крупных частиц равным 100·10<sup>-6</sup> и 1500·10<sup>-6</sup> м соответственно. Тогда длины сторон мелких и крупных ячеек неструктурированной сетки равны 170·10<sup>-6</sup> и 2600·10<sup>-6</sup> м.

Построим в рассматриваемой области двухмерного турбулентного течения суспензии в межпластинчатом канале гидроциклона (например, для ГЦ-75) неструктурированную сетку, состоящую из 484 крупных и 1452 мелких ячеек. Значения безразмерных гидродинамических параметров суспензии, определяемых в ячейках неструктурированной сетки, обозначим чертой вверху, а индексом j – их проекции на оси координат.

При определении поля концентраций и давлений воспользуемся соотношением для градиента скалярной функции  $\Psi(x, y)$  [15]

$$\nabla \Psi(x, y) \equiv \operatorname{grad} \Psi(x, y) = \frac{\partial \Psi}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial \Psi}{\partial y}\vec{j},$$

где ∇ – символический вектор-оператор.

Для определения градиента скалярной функции в ячейках неструктурированной сетки можно использовать приближенное соотношение [12]

$$\nabla \Psi(x, y) \equiv \operatorname{grad} \Psi(x, y) \approx \Omega^{-1} \left( \sum_{N} \Psi_{f} \Delta y - \sum_{N} \Psi_{f} \Delta x \right),$$

где  $\Omega$  – суммарная площадь граней контрольного объема, м<sup>2</sup>;  $\Delta x$ ,  $\Delta y$  – проекции сторон ячеек на оси координат 0*X* и 0*Y*, м; *N* – число ячеек контрольного объема;  $\Psi_f = 0.5(\Psi_p + \Psi_n)$  – среднее значение скалярной функции, определяемое по ее значениям в контрольной  $\Psi_p$  и соседней  $\Psi_n$  ячейках.

Значения гидродинамических параметров в средних точках ячеек неструктурированной сетки отличаются между собой на величину поправки (приращения), которая представляет собой изменение рассматриваемого параметра вдоль вектора  $\vec{r}$  (рис. 3, а) и имеет геометрический смысл. Отличие между значениями гидродинамических параметров в средних и граничных точках ячеек заключается в величине поправки, определяемой вдоль вектора  $\vec{r}_0$  (рис. 3, б). Аналогичный смысл имеет поправка, определяемая в направлении вектора  $\vec{r}_c$ (рис. 3, а).

Векторы  $\vec{r}$ ,  $\vec{r}_c$  характеризуют внутреннюю дискретную связь между соседними ячейками контрольного объема, а вектор  $\vec{r}_0$  – внешнюю дискретную связь.

Выражения для производных векторной функции в проекциях на оси координат, определяемой в ячейках неструктурированной сетки, имеют вид [12]:

$$\begin{cases} \frac{\partial \varphi_{j}}{\partial \overline{x}_{i}} = \beta \frac{\varphi_{j,1} - \varphi_{j,0}}{|\vec{r}|} + \nabla \overline{\varphi}_{j} (\vec{n} - \beta \vec{r}); \\ \frac{\partial \overline{\varphi}_{j}}{\partial \overline{t}} = \beta \frac{\overline{\varphi}_{j,1} - \overline{\varphi}_{j,0}}{\Delta \overline{t}} + \nabla \overline{\varphi}_{j} (\vec{n} - \beta \Delta \overline{t}), \end{cases}$$

где  $\overline{\varphi}_{j,0}$ ,  $\overline{\varphi}_{j,1}$  – значения векторной функции, определяемые в средних точках 0 и 1;  $\Delta \overline{t}$  – заданный промежуток времени;  $\beta$  – коэффициент, учитывающий изменение размеров ячеек неструктурированной сетки [12];  $\nabla \overline{\varphi}_j$  – поправка на величину векторной функции  $\overline{\varphi}_j$  по нормали к поверхности ячейки.

Уравнение импульсов для контрольной ячейки неструктурированной сетки следующее

$$A_p \overline{u}_{j,p} = \sum_{N} \left( A_n \overline{u}_{j,n} + G_{j,n} \right),$$

где  $u_{j,p}$ ,  $u_{j,n}$  – скорости суспензии в контрольной и соседних ячейках;  $A_p$ ,  $A_n$  – коэффициенты, определяющие обмен импульсом между контрольной и соседней ячейками [5, 12];  $G_{j,n}$  – коэффициент, соответствующий скорости  $u_{j,n}$ [12].

Скорость суспензии в граничной точке (точка k на рис. 3) определяется следующим образом.

Для поверхностной дискретной связи

$$\overline{u}_{j,f} = \overline{u}_{j,0} + \nabla \overline{u}_{j,0} \overrightarrow{r_0},$$

где  $\vec{u}_{j,0}$  – скорость суспензии в точке 0;  $\nabla \vec{u}_{j,0} \vec{r_0}$  – поправка на величину скорости  $\vec{u}_{j,0}$ .

Для внутренней дискретной связи

$$\overline{u}_{j,f} = \overline{u}_{j,c} + \nabla \overline{u}_{j,c} \overrightarrow{r_c},$$

где  $\bar{u}_{j,c} = 0,5(\bar{u}_{j,0} + \bar{u}_{j,1}) -$ скорость суспензии в центре отрезка 01;  $\bar{u}_{j,1} -$ скорость суспензии в точке 1;  $\nabla \bar{u}_{j,c} \vec{r_c} -$ поправка на величину скорости  $\bar{u}_{j,c}$ .

Сила давления суспензии на поверхности ячейки

$$\overline{f}_{j,n} = \overline{p}_f \, \overline{\mathbf{n}} \, \overline{S} \, ,$$

где  $\overline{S}$  – площадь поверхности ячейки, м<sup>2</sup>;  $\overline{p}_{f}$  – давление суспензии в граничной точке, определяемое как:

$$\overline{p}_f = p_c + \nabla p_c \overline{r_c},$$

где  $\overline{p}_c = 0,5(\overline{p}_0 + \overline{p}_1)$  – давление суспензии в центре отрезка 01 (рис. 3,а);  $\overline{p}_0, \overline{p}_1$  – давления суспензии в точках 0 и 1;  $\nabla \overline{p}_c \vec{r}_c$  – поправка на величину давления  $\overline{p}_c$ .

Средний массовый расход суспензии через поверхность ячейки

$$\overline{Q}_n = \overline{\rho}_n \overline{u}_{j,f} \overline{S} \overrightarrow{n} - a_s \left[ \overline{p}_1 - \overline{p}_0 - \nabla \overline{p}_c \overrightarrow{r} \right],$$

где  $\overline{\rho}_n$  – плотность суспензии на входе в ячейку;  $a_s$  – коэффициент, определяемый в ячейке [12].

Давление суспензии на поверхности ячейки

$$\overline{p}_n = \overline{p^*}_n + a_p \overline{p'}_n, \qquad (10)$$

где  $\overline{p_n^*}$  – предварительно полученная величина давления;  $\overline{p'_n}$  – поправка на величину давления  $\overline{p_n^*}$ ;  $a_p = 0, 1 - 0, 3$  – коэффициент, характеризующий изменение поправки  $\overline{p'_n}$  [12].

Средний массовый расход суспензии, определяемый по предварительно полученной величине  $\overline{Q^*}_n$ ,

$$\overline{Q}_n = \overline{Q}_n^* + a_s \left[ \overline{p'}_0 - \overline{p'}_1 \right], \tag{11}$$

где  $\overrightarrow{p'_0}$  и  $\overrightarrow{p'_1}$  – поправки на величины давлений  $\overrightarrow{p}_0$  и  $\overrightarrow{p}_1$ .

Поправка на величину скорости в граничной точке

$$\overline{u'}_{j,f} = -\frac{a_s}{2\overline{\rho}_n \overline{S}} \left[\overline{p'}_1 - \overline{p'}_0\right] \vec{n} \,.$$

Тогда по аналогии с выражением (10) соотношение для скорости в граничной точке можно представить так:

$$\overline{u}_{j,f} = \overline{u^*}_{j,f} + a_u \overline{u'}_{j,f},$$

где  $\overline{u^*}_{j,f}$  – предварительно полученная величина скорости;  $\overline{u'}_{j,f}$  – поправка на величину скорости  $\overline{u^*}_{j,f}$ ;  $a_u$  – коэффициент, характеризующий изменение по-

правки  $\overline{u'}_{j,f}$  [12].

Соотношение для объемной концентрации твердых частиц в ячейке можно представить как:

$$\overline{C}_n = \overline{C^*}_n + a_c \overline{C'}_n, \qquad (12)$$

где  $C_n^*$  – предварительно полученная величина объемной концентрации твердых частиц;  $\overline{C'}_n$  – поправка на величину объемной концентрации  $\overline{C_n^*}_n$ ;  $a_c$  – коэффициент, характеризующий изменение поправки  $\overline{C'}_n$  [12].

После подстановки выражения (12) в (6) определяют соответствующие значения плотности  $\overline{\rho}_n$  и динамической вязкости  $\overline{\mu}_n$  суспензии в ячейке.

Рассмотрим в качестве единичного объема суспензии  $V_c$  величину контрольного объема неструктурированной сетки  $V_{i, p}$ . Тогда с учетом уравнений (8), (11) для относительной величины результирующей объемных сил, действующих на контрольный объем суспензии получим

$$\overline{F}_{i,p} = \overline{\rho_n g}_j \approx \frac{Q_n g_j}{\overline{u}_{i,f} \overline{S}},$$

С учетом формулы (5) соотношения для коэффициентов турбулентной диффузии в ячейке можно представить следующим образом:

$$\begin{cases} \left(\overline{D}_{t}\right)_{n} = 3^{-1}\overline{u}_{j,f}\overline{\lambda}_{n}\overline{I}_{n}; \\ \left(\overline{D}_{m}\right)_{n} = \frac{\overline{\lambda}_{n}\overline{I}_{n}\overline{u}_{j,f}}{3\left(1 + \frac{\overline{I}_{n}\overline{u}_{j,f}}{18\overline{\lambda}_{n}\overline{\mu}_{n}}^{2}\overline{\rho}_{m}\right)} \\ \left(\overline{D}_{k}\right)_{n} = -\frac{\overline{\lambda}_{n}^{3}\overline{\rho}_{n}\overline{I}_{n}^{2}\overline{u}_{j,f}^{2}}{54\overline{d}_{k}\overline{\mu}_{n}}. \end{cases}$$

Конвективное граничное условие для неустановившегося потока суспензии

$$\frac{\partial \overline{\mathbf{u}}}{\partial \overline{t}} + \overline{U} \frac{\partial \overline{\mathbf{u}}}{\partial \mathbf{n}} = 0$$

где  $\overline{U}$  – результирующая скорость суспензии на входе в ячейку;  $\overline{u}$  – скорость суспензии по нормали к поверхности ячейки;  $\overline{t}$  – время.

Величина *U* используется при экстраполировании составляющих скорости суспензии в точке  $R_1$ , которая расположена таким образом, что вектор  $\overline{OR_1}$  по нормали п соединяет точку  $R_1$  со средней точкой 0 (рис. 4).



Рис. 4. Схема экстраполяции границы ячейки: R<sub>1</sub>, 1 – граничные точки; 0 – средняя точка; n – нормаль к границе ячейки

При осесимметричном винтовом движении скорость *U* суспензии в цилиндрической системе координат можно характеризовать тремя составляющими [15]:

$$\begin{cases}
 u_{z} = -\frac{1}{r} \frac{\partial U}{\partial r}; \\
 u_{r} = \frac{1}{r} \frac{\partial U}{\partial z}; \\
 u_{\phi} = \frac{1}{r} C(U),
 \end{cases}$$
(13)

где *C*(*U*) – некоторая функция переменной скорости *U*. Известно, что

$$\begin{cases} \left( \operatorname{rot} \vec{U} \right)_{\mathrm{r}} = -\frac{dC}{dU} u_{\mathrm{r}}; \\ \left( \operatorname{rot} \vec{U} \right)_{\mathrm{z}} = -\frac{dC}{dU} u_{\mathrm{z}}. \end{cases}$$
(14)

Согласно Дж. Бетчелору, радиальные и вертикальные составляющие векторов гот  $\vec{U}$  и  $\vec{U}$  пропорциональны.

Движение суспензии, для которого rot  $\vec{U} = -\frac{dC}{dU}u$ , т.е. дополнительно к условию (13), принимает вид  $(\text{rot }\vec{U})_{\phi} = -\frac{dC}{dU}u_{\phi}$ , что подтверждает винтовой характер течения. По О.Ф. Васильеву, для однородного винтового движения  $\frac{dC}{dU} = K_0 = \text{const.}$  Поэтому можно считать, что  $C = K_0U$ , тогда

$$\frac{\partial u_{z}}{\partial z} - \frac{\partial u_{r}}{\partial r} = \left( \operatorname{rot} \vec{U} \right)_{\varphi} = -K u_{\varphi}.$$

С учетом выражения (14) получим

$$\frac{\partial^2 U}{\partial z^2} - \frac{\partial^2 U}{\partial r^2} - \frac{1}{r} \frac{\partial U}{\partial r} + K^2 U = 0.$$
(15)

Для определения вектора скорости  $\vec{U}$  необходимо найти функцию U (r, z), решая краевую задачу для уравнения (15), а затем вычислить  $u_z$ ,  $u_r$ ,  $u_{\varphi}$  из (13). При этом следует признать, что допущения об однородности винтового движения суспензии в гидроциклоне некорректны.

Граничные условия для турбулентного потока суспензии в межпластинчатом канале можно представить в следующем виде [4]:

по линии раздела разрыхленного и перечистного слоев суспезии в гидроциклоне

$$\overline{u}_{j,f} = (\overline{u}_h)_j, \ \overline{C}_n = (\overline{C}_h)_n, \ \overline{p}_n = (\overline{p}_h)_n, \ \overline{\rho}_n = (\overline{\rho}_h)_n, \ \overline{\mu}_n = (\overline{\mu}_h)_n, \ (\overline{D}_t)_n = \overline{D}_{1,n}, \ (\overline{D}_m)_n = \overline{D}_{2,n}, \ (\overline{D}_k)_n = \overline{D}_{3,n}, \ \overline{Q}_n = (\overline{Q}_h)_n, \ \overline{F}_{j,p} = (\overline{F}_h)_j;$$

на дне канала

$$\overline{u}_{j,f} = (\overline{u}_0)_j, \ \overline{C}_n = (\overline{C}_0)_n, \ \overline{p}_n = (\overline{p}_0)_n, \ \overline{\rho}_n = (\overline{\rho}_0)_n, \ \overline{\mu}_n = (\overline{\mu}_0)_n, \ (\overline{D}_t)_n = \overline{D}_{4,n}, (\overline{D}_m)_n = \overline{D}_{5,n}, \ (\overline{D}_k)_n = \overline{D}_{6,n}, \ \overline{Q}_n = (\overline{Q}_0)_n, \ \overline{F}_{j,p} = (\overline{F}_0)_j.$$

Начальные условия, заданные на входе в межпластинчатый канал [4]:

$$\overline{u}_{j,f} = (\overline{u}_{\varepsilon})_{j}; \ \overline{C}_{n} = (\overline{C}_{\varepsilon})_{n}; \ \overline{p}_{n} = (\overline{p}_{\varepsilon})_{n}; \ \overline{\rho}_{n} = (\overline{\rho}_{\varepsilon})_{n}; \ \overline{\mu}_{n} = (\overline{\mu}_{\varepsilon})_{n}; \ (\overline{D}_{t})_{n} = \overline{D}_{7,n}; \\ (\overline{D}_{m})_{n} = \overline{D}_{8,n}; \ (\overline{D}_{k})_{n} = \overline{D}_{9,n}; \ \overline{Q}_{n} = (\overline{Q}_{\varepsilon})_{n}; \ \overline{F}_{j,p} = (\overline{F}_{\varepsilon})_{j}.$$

Трехмерное вихревое течение суспензии в цилиндроконической части гидроциклона. В целях упрощения расчета построим две неструктурированные сетки. Первая сетка строится в поперечном сечении цилиндрической части гидроциклона (например, для ГЦ-75) и состоит из 4284 крупных и 16065 мелких ячеек, а вторая – в продольном сечении цилиндроконической части гидроциклона и состоит из 7632 крупных и 22896 мелких ячеек. Связь между расчетными значениями гидродинамических параметров суспензии, определяемых в ячейках неструктурированных сеток, осуществляется через их значения в граничных точках ячеек вдоль радиальной координаты г.

Проекции сторон ячеек в продольном сечении гидроциклона (координатная плоскость r0z) строятся вдоль осей координат 0r и 0z, а в поперечном сечении (координатная плоскость r0 $\varphi$ ) они определяются посредством наложения декартовой системы координат  $x_10y_1$  (рис. 5).



Рис. 5. Схема для определения проекций сторон ячеек неструктурированной сетки в поперечном сечении гидроциклона: г, φ – радиальная и тангенциальная координаты; V<sub>0</sub>,V<sub>1</sub>,V<sub>2</sub> – вершины ячейки; г<sub>0</sub>, г<sub>2</sub> – радиальные координаты вершин V<sub>0</sub> и V<sub>2</sub>; φ<sub>0</sub>, φ<sub>2</sub> – тангенциальные координаты вершин V<sub>0</sub> и V<sub>2</sub>; Δx<sub>1</sub>, Δy<sub>1</sub> – проекции стороны ячейки V<sub>0</sub>V<sub>2</sub> на оси координат 0 x<sub>1</sub> и 0 y<sub>1</sub>

Соотношения между декартовыми и цилиндрическими координатами имеют вид [16]:

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi; \\ y = r \sin \varphi; \\ z = z. \end{cases}$$
(16)

Согласно рис. 5 и соотношениям (16) проекции стороны ячейки  $V_0V_2$  определяются как:

$$\begin{cases} \Delta x_1 = \mathbf{r}_2 \cos \varphi_2 - \mathbf{r}_1 \cos \varphi_1; \\ \Delta y_1 = \mathbf{r}_1 \sin \varphi_1 - \mathbf{r}_2 \sin \varphi_2. \end{cases}$$

Тогда соотношения для определения градиентов скалярной функции в поперечном и продольном сечениях гидроциклона можно записать в виде:

$$\begin{cases} \nabla \Psi(x_1, y_1) \equiv \operatorname{grad} \Psi(x_1, y_1) \approx \Omega_q^{-1} \left( \sum_N \Psi_f \Delta y_1 - \sum_N \Psi_f \Delta x_1 \right); \\ \nabla \Psi(r, z) \equiv \operatorname{grad} \Psi(r, z) \approx \Omega_q^{-1} \left( \sum_N \Psi_f \Delta z - \sum_N \Psi_f \Delta r \right), \end{cases}$$

где  $\Omega_q$  – суммарная площадь граней контрольного объема в цилиндрической системе координат, м<sup>2</sup>;  $\Delta r$ ,  $\Delta z$  – проекции сторон ячеек на оси координат 0r и 0z.

Соотношения для производной векторной функции и гидродинамических параметров суспензии в ячейках неструктурированных сеток определяются как и для случая турбулентного движения суспензии в межпластинчатом канале гидроциклона.

При определении результирующей объемных сил, действующих на контрольный объем суспензии, используется соотношение (9).

В соответствии с работой [4] запишем граничные условия для вихревого течения суспензии в цилиндроконической части гидроциклона. Гидродинамические параметры суспензии, определяемые в поперечном сечении цилиндрической части гидроциклона, записываются с индексом  $k = 1, 2 (x_1, y_1)$ , а в продольном сечении его цилиндроконической части – с индексом q = (r, z). На внешней поверхности сливного патрубка:

$$\begin{split} \overline{u}_{k,f} &= \left(\overline{u}_{s}\right)_{k}; \ \overline{u}_{q,f} = \left(\overline{u}_{s}\right)_{q}; \ \left(\overline{C}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{C}_{s}\right)_{k}; \ \left(\overline{C}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{C}_{s}\right)_{q}; \ \left(\overline{p}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{p}_{s}\right)_{k}; \ \left(\overline{p}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{p}_{s}\right)_{q}; \\ \left(\overline{\rho}_{n}\right)_{k} &= \left(\overline{\rho}_{s}\right)_{k}; \ \left(\overline{\rho}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{\rho}_{s}\right)_{q}; \ \left(\overline{\mu}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{\mu}_{s}\right)_{k}; \ \left(\overline{\mu}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{\mu}_{s}\right)_{q}; \ \left(\overline{D}_{t}\right)_{k,n} = \overline{D}_{k,10}; \\ \left(\overline{D}_{m}\right)_{k,n} &= \overline{D}_{k,11}; \ \left(\overline{D}_{k}\right)_{k,n} = \overline{D}_{k,12}; \ \left(\overline{D}_{t}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,13}; \ \left(\overline{D}_{m}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,14}; \ \left(\overline{D}_{k}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,15}; \\ \left(\overline{Q}_{n}\right)_{k} &= \left(\overline{Q}_{s}\right)_{k}; \ \left(\overline{Q}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{Q}_{s}\right)_{q}; \ \overline{F}_{k,p} = \left(\overline{F}_{s}\right)_{k}; \ \overline{F}_{q,p} = \left(\overline{F}_{s}\right)_{q}. \end{split}$$

На поверхности цилиндрической части гидроциклона:

$$\begin{split} \overline{u}_{k,f} &= \left(\overline{u}_{l}\right)_{k}; \ \overline{u}_{q,f} = \left(\overline{u}_{l}\right)_{q}; \ \left(\overline{C}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{C}_{l}\right)_{k}; \ \left(\overline{C}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{C}_{l}\right)_{q}; \ \left(\overline{p}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{p}_{l}\right)_{k}; \ \left(\overline{p}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{p}_{l}\right)_{q}; \\ \left(\overline{\rho}_{n}\right)_{k} &= \left(\overline{\rho}_{l}\right)_{k}; \ \left(\overline{\rho}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{\rho}_{l}\right)_{q}; \ \left(\overline{\mu}_{n}\right)_{k} = \left(\overline{\mu}_{l}\right)_{k}; \ \left(\overline{\mu}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{\mu}_{l}\right)_{q}; \ \left(\overline{D}_{t}\right)_{k,n} = \overline{D}_{k,16}; \\ \left(\overline{D}_{m}\right)_{k,n} &= \overline{D}_{k,17}; \ \left(\overline{D}_{k}\right)_{k,n} = \overline{D}_{k,18}; \ \left(\overline{D}_{l}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,19}; \ \left(\overline{D}_{m}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,20}; \ \left(\overline{D}_{k}\right)_{q,n} = \overline{D}_{q,21}; \\ \left(\overline{Q}_{n}\right)_{k} &= \left(\overline{Q}_{l}\right)_{k}; \ \left(\overline{Q}_{n}\right)_{q} = \left(\overline{Q}_{l}\right)_{q}; \ \overline{F}_{k,p} = \left(\overline{F}_{l}\right)_{k}, \ \overline{F}_{q,p} = \left(\overline{F}_{l}\right)_{q}. \end{split}$$

На поверхности воздушного столба:

$$\overline{u}_{k,f} = (\overline{u}_b)_k; \ \overline{u}_{q,f} = (\overline{u}_b)_q; \ (\overline{C}_n)_k = (\overline{C}_b)_k; \ (\overline{C}_n)_q = (\overline{C}_b)_q; \ (\overline{p}_n)_k = (\overline{p}_b)_k; (\overline{p}_n)_q = (\overline{p}_b)_q; \ (\overline{\rho}_n)_k = (\overline{\rho}_b)_k; \ (\overline{\rho}_n)_q = (\overline{\rho}_b)_q; \ (\overline{\mu}_n)_k = (\overline{\mu}_b)_k; \ (\overline{\mu}_n)_q = (\overline{\mu}_b)_q; (\overline{D}_t)_{k,n} = \overline{D}_{k,22}; \ (\overline{D}_m)_{k,n} = \overline{D}_{k,23}; \ (\overline{D}_k)_{k,n} = \overline{D}_{k,24}; \ (\overline{D}_t)_{q,n} = \overline{D}_{q,25}; \ (\overline{D}_m)_{q,n} = \overline{D}_{q,26}; (\overline{D}_k)_{q,n} = \overline{D}_{q,27}; \ (\overline{Q}_n)_k = (\overline{Q}_b)_k; \ (\overline{Q}_n)_q = (\overline{Q}_b)_q; \ \overline{F}_{k,p} = (\overline{F}_b)_k; \ \overline{F}_{q,p} = (\overline{F}_b)_q.$$

На поверхности соприкосновения перечистного слоя суспензии с внутренними кромками пластин:

$$\overline{u}_{k,f} = (\overline{u}_w)_k; \ \overline{u}_{q,f} = (\overline{u}_w)_q; \ (\overline{C}_n)_k = (\overline{C}_w)_k; \ (\overline{C}_n)_q = (\overline{C}_w)_q; \ (\overline{p}_n)_k = (\overline{p}_w)_k;$$

$$(\overline{p}_n)_q = (\overline{p}_w)_q; \ (\overline{\rho}_n)_k = (\overline{\rho}_w)_k; \ (\overline{\rho}_n)_q = (\overline{\rho}_w)_q; \ (\overline{\mu}_n)_k = (\overline{\mu}_w)_k; \ (\overline{\mu}_n)_q = (\overline{\mu}_w)_q;$$

$$(\overline{D}_t)_{k,n} = \overline{D}_{k,28}; \ (\overline{D}_m)_{k,n} = \overline{D}_{k,29}; \ (\overline{D}_k)_{k,n} = \overline{D}_{k,30}; \ (\overline{D}_t)_{q,n} = \overline{D}_{q,31}; \ (\overline{D}_m)_{q,n} = \overline{D}_{q,32};$$

$$(\overline{D}_k)_{q,n} = \overline{D}_{q,33}; \ (\overline{Q}_n)_k = (\overline{Q}_w)_k; \ (\overline{Q}_n)_q = (\overline{Q}_w)_q; \ \overline{F}_{k,p} = (\overline{F}_w)_k; \ \overline{F}_{q,p} = (\overline{F}_w)_q.$$

Начальные условия для цилиндрической части гидроциклона [4]:

$$\overline{u}_{k,f} = (\overline{u}_{\xi})_{k}; \ \overline{u}_{q,f} = (\overline{u}_{\xi})_{q}; \ (\overline{C}_{n})_{k} = (\overline{C}_{\xi})_{k}; \ (\overline{C}_{n})_{q} = (\overline{C}_{\xi})_{q}; \ (\overline{p}_{n})_{k} = (\overline{p}_{\xi})_{k};$$

$$(\overline{p}_{n})_{q} = (\overline{p}_{\xi})_{q}; \ (\overline{\rho}_{n})_{k} = (\overline{\rho}_{\xi})_{k}; \ (\overline{\rho}_{n})_{q} = (\overline{\rho}_{\xi})_{q}; \ (\overline{\mu}_{n})_{k} = (\overline{\mu}_{\xi})_{k}; \ (\overline{\mu}_{n})_{q} = (\overline{\mu}_{\xi})_{q};$$

$$(\overline{D}_{t})_{k,n} = \overline{D}_{k,34}; \ (\overline{D}_{m})_{k,n} = \overline{D}_{k,35}; \ (\overline{D}_{k})_{k,n} = \overline{D}_{k,36}; \ (\overline{D}_{t})_{q,n} = \overline{D}_{q,37}; \ (\overline{D}_{m})_{q,n} = \overline{D}_{q,38};$$

$$(\overline{D}_{k})_{q,n} = \overline{D}_{q,39}; \ (\overline{Q}_{n})_{k} = (\overline{Q}_{\xi})_{k}; \ (\overline{Q}_{n})_{q} = (\overline{Q}_{\xi})_{q}; \ \overline{F}_{k,p} = (\overline{F}_{\xi})_{k}; \ \overline{F}_{q,p} = (\overline{F}_{\xi})_{q}.$$

Начальные условия для конической части гидроциклона [4]:

$$\overline{u}_{k,f} = (\overline{u}_{\mathcal{X}})_{k}; \ \overline{u}_{q,f} = (\overline{u}_{\mathcal{X}})_{q}; \ (\overline{C}_{n})_{k} = (\overline{C}_{\mathcal{X}})_{k}; \ (\overline{C}_{n})_{q} = (\overline{C}_{\mathcal{X}})_{q}; \ (\overline{p}_{n})_{k} = (\overline{p}_{\mathcal{X}})_{k};$$

$$(\overline{p}_{n})_{q} = (\overline{p}_{\mathcal{X}})_{q}; \ (\overline{p}_{n})_{k} = (\overline{p}_{\mathcal{X}})_{k}; \ (\overline{p}_{n})_{q} = (\overline{p}_{\mathcal{X}})_{q}; \ (\overline{\mu}_{n})_{k} = (\overline{\mu}_{\mathcal{X}})_{k}; \ (\overline{\mu}_{n})_{q} = (\overline{\mu}_{\mathcal{X}})_{q};$$

$$(\overline{D}_{t})_{k,n} = \overline{D}_{k,40}; \ (\overline{D}_{m})_{k,n} = \overline{D}_{k,41}; \ (\overline{D}_{k})_{k,n} = \overline{D}_{k,42}; \ (\overline{D}_{t})_{q,n} = \overline{D}_{q,43}; \ (\overline{D}_{m})_{q,n} = \overline{D}_{q,44};$$

$$(\overline{D}_{k})_{q,n} = \overline{D}_{q,45}; \ (\overline{Q}_{n})_{k} = (\overline{Q}_{\mathcal{X}})_{k}; \ (\overline{Q}_{n})_{q} = (\overline{Q}_{\mathcal{X}})_{q}; \ \overline{F}_{k,p} = (\overline{F}_{\mathcal{X}})_{k}; \ \overline{F}_{q,p} = (\overline{F}_{\mathcal{X}})_{q}.$$

Блок-схема программы расчета гидродинамических параметров суспензии в противоточном гидроциклоне с перечисткой представлена на рис. 6. На первом этапе расчета в момент времени t определяются значения гидродинамических параметров вихревого потока суспензии в поперечном сечении цилиндрической части гидроциклона. Далее с учетом соотношений для дискретных связей между соседними ячейками неструктурированной сетки проводится расчет гидродинамических параметров в продольном сечении цилиндроконической части гидроциклона.

После выполнения условий сходимости переходят к временному шагу  $\overline{t} + \Delta \overline{t}$ . Вблизи входа в межпластинчатый канал значения гидродинамических параметров суспензии в ячейках неструктурированной сетки, построенной в продольном сечении гидроциклона, используются при составлении начальных условий для расчета двухмерного турбулентного потока суспензии в канале. Аналогичным образом поступают при задании граничных условий по линии раздела разрыхленного и перечистного слоев суспензии. Указанная процедура необходима для стыковки рассматриваемых областей турбулентного турбулентного турбулентного тотока суспензии. Значения гидродинамических параметров плоского турбулентного потока суспензии в межпластинчатом канале определяются в соответствии с блок-схемой (рис. 6).



Рис. 6. Блок-схема программы расчета гидродинамических параметров суспензии в противоточном гидроциклоне с перечисткой

При расчете гидродинамических параметров суспензии в противоточном гидроциклоне с перечисткой методом контрольных объемов использовался специализированный пакет программ STAR-CD [5]. Пакет реализован на языке ФОРТРАН [16], а построение неструктурированной сетки выполнено на основе метода схлопывания граней [11].

#### Вывод и направления дальнейших исследований

Погрешность результатов расчета гидродинамических параметров суспензии в противоточном гидроциклоне с перечисткой и без нее методом контрольных объемов по сравнению с экспериментальными данными [6, 7] составляет не более 8%. Это позволяет рекомендовать данный метод для расчета гидродинамических параметров сепарационных аппаратов по крупности и плотности зернистых материалов.

В дальнейших исследованиях рассмотренный метод расчета гидродинамических параметров планируется применить для прямоточных гидроциклонов.

#### Список литературы

1. Елизарова Т.Г. Лекции. Математические модели и численные методы в динамике жидкости и газа. Подходы, основанные на системах квазигазодинамических и квазигидродинамических уравнений [Текст] / Т.Г. Елизарова. – М.: МГУ, 2006. – 224 с.

2. Фортье А. Механика суспензий [Текст] / А. Фортье – М.: Мир, 1971. – 264 с.

3. **Кривощеков В.И.** Кинетический подход к выводу уравнений движения двухфазной среды в сепарационных аппаратах [Текст] / В.И. Кривощеков // Обогащение руд. – 2001. – №6. – С. 23-26.

4. Кривощеков В.И. Турбулентно-диффузионная модель гидроциклона с перечисткой в его конической части [Текст] / В.И. Кривощеков // Збагачення корисних копалин: Наук.техн. зб. – 2009. – Вип. 36(77)-37(78). – С. 90-103.

5. **Приходько А.А.** Компьютерные технологии в аэрогидродинамике и тепломассообмене [Текст] / А.А. Приходько. – К.: Наук. думка, 2003. – 379 с.

6. **Поваров А.И.** Гидроциклоны на обогатительных фабриках [Текст] / А.И. Поваров. – М.: Недра, 1978. – 232 с.

7. **Акопов М.Г.** Основы обогащения углей в гидроциклонах [Текст] / М.Г. Акопов. – М.: Недра, 1967. – 178 с.

8. **Иевлев В.М.** Численное моделирование турбулентных течений [Текст] / В.М. Иевлев. – М.: Наука, 1990. – 216 с.

9. Шеретов Ю.В. Математические модели гидродинамики: Учеб. пособие [Текст] / Ю.В. Шеретов. – Тверь: Тверской гос. ун-т, 2004. – 80 с.

10. Роуч П. Вычислительная гидродинамика [Текст] / П. Роуч. – М.: Мир, 1980. – 618 с.

11. Волков К.Н. Применение метода контрольного объема для решения задач механики жидкости и газа на неструктурированных сетках [Текст] / К.Н. Волков // Вычислительные методы и программирование. – 2005. – Т. 6. – С. 43-60.

12. Numerical predictions of low Reynolds number flows over two tandem circular cylinders [Text] / **B. Sharman, F. S. Lien, L. Davidson and C. Norberg** // International journal for numerical methods in fluids. Mechanics of liquids 2005; 47: P. 423-447.

13. Елизарова Т.Г. Численное моделирование течения вязкой несжимаемой жидкости в кубической каверне [Текст] / Т.Г. Елизарова, О.Ю. Милюкова // ЖВМ и МФ. – 2003. – Т.43, № 3. – С. 453-456.

14. Кривощеков В.И. Определение коэффициента диффузии твердых частиц в турбу-

лентном потоке суспензии [Текст] / В.И. Кривощеков // Збагачення корисних копалин: Наук.техн. зб. – 1999. – Вип. 4 (45). – С. 77-78.

15. Лойцянский Л.Г. Механика жидкостей и газа [Текст] / Л.Г. Лойцянский. – М.: Наука, 1970. – 906 с.

16. Бартеньев О.В. Современный Фортран [Текст] / О.В. Бартеньев. – М.: Диалог-МИФИ, 2000. – 448 с.

© Кривощеков В.И., 2010

Надійшла до редколегії 04.10.2010 р. Рекомендовано до публікації д.т.н. Б.О. Блюсом